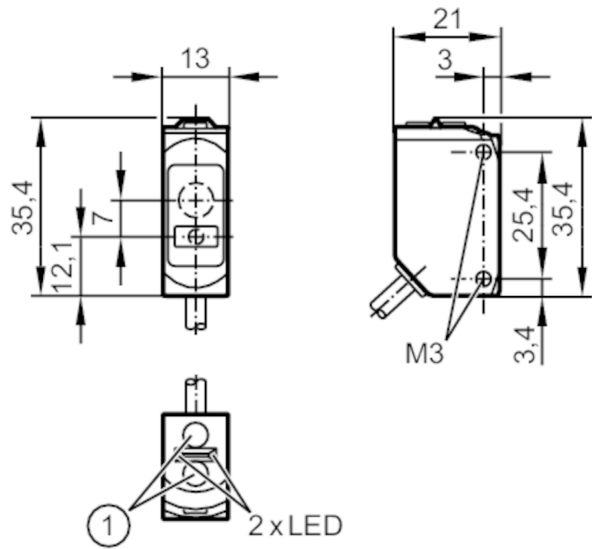


О6Н701



Датчик диффузного отражения с функцией подавления заднего фона

O6HLFPKG/0,30m/US



- 1 Programmiertaste
 Приёмник за верхней линзой
 излучатель за нижней линзой



Характеристики	
Тип света	красный свет
Коммуникационный интерфейс	IO-Link
Лазерная защита класса	1
Корпус	Прямоугольный
Размеры [mm]	41,3 x 13 x 21
Приложение	
Особенности	Подавление заднего фона
Функциональный принцип	Датчик диффузного отражения
Электронные данные	
Рабочее напряжение [V]	10...30 DC
Потребление тока [mA]	16; (24 V)
Класс защиты	III
Защита от переплюсовки	да
Тип света	красный свет
Длина волны [nm]	650



Датчик диффузного отражения с функцией подавления заднего фона

O6HLFPKG/0,30m/US

Выходы		
Электрическое исполнение	PNP	
Функция выходного сигнала	Режим срабатывания на свет / затемнение; (по выбору)	
Макс. падение напряжения коммутационного выхода DC [V]	2,5	
Постоянный ток нагрузки коммутационного выхода DC [mA]	100	
Частота переключения DC [Hz]	1000	
Защита от короткого замыкания	да	
Тип защиты от короткого замыкания	тактовый	
Диапазон контроля		
Диапазон [mm]	1...100; (белая бумага 200 x 200 mm)	
Диапазон для белого объекта (90 % отражение) [mm]	1...100	
Диапазон для серого объекта (18 % отражение) [mm]	8...100	
Диапазон для черного объекта (6 % отражение) [mm]	12...100	
Настраиваемый диапазон	да	
Макс. диаметр светового пятна [mm]	2	
Размеры светового пятна по отношению к	при максимальном диапазоне	
Доступно подавление заднего фона	да	
Интерфейсы		
Коммуникационный интерфейс	IO-Link	
Способ передачи	COM2 (38,4 kBaud)	
IO-Link проверка	1.1	
Стандарт SDCI	IEC 61131-9	
Профили	Smart Sensor: Device Identification; Device Diagnosis; Teach Channel; Switching Channel; Process Data Variable	
SIO режим	да	
Нужный тип порта	A	
Миним.время рабочего цикла [ms]	10	
Рабочие данные IO-Link (циклические)	Функция	длина бита
	рабочее значение	32
	состоянием прибора	4
	бинарная информация о переключении	1
IO-Link функции (ациклические)	специфичный для приложения тег; счетчик часов работы; счётчик циклов включения	
Поддерживаемые DeviceID	Режим работы	ID прибора
	по умолчанию	526



Датчик диффузного отражения с функцией подавления заднего фона

O6HLFPKG/0,30m/US

Условия эксплуатации		
Температура окружающей среды	[°C]	-10...60
Степень защиты		IP 65; IP 67
Испытания / одобрения		
ЭМС		EN 60947-5-2
Лазерная защита класса		1
Примечание к лазерной защите	Внимание:	лазер
	класс лазера:	1
		EN / IEC60825-1:2007
		EN / IEC60825-1:2014
		Соответствует положению 21 CFR 1040, за исключением отклонений, описанных в документе Laser Notice No. 50, который датирован июлем 2007.
MTTF	[годы]	513
Механические данные		
Вес	[g]	33,8
Корпус		Прямоугольный
Размеры	[mm]	41,3 x 13 x 21
Материал		корпус: ABS; PPSU; Уплотнение: EPDM
Материал линз		PMMA
Насадка на линзы		Боковая оптика
Дисплей / Элементы управления		
Дисплей	Состояние выхода	1 x светодиод, жёлтый
	режим работы	1 x светодиод, зелёный
Примечания		
Примечания		Напряжение питания "supply class 2" согласно cULus
Упаковочная величина		1 шт.
электрическое подключение		

Разъем: 1 x M12



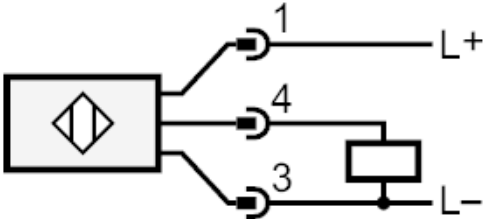
О6Н701



Датчик диффузного отражения с функцией подавления заднего фона

О6НLFPKG/0,30m/US

Соединение



4 OUT / IO-Link

электрическое подключение - разъем

Кабель: 0,3 m, PUR (полиуретан), черный, Ø 3,7 mm; 3 x 0,25 mm²

Другие данные

Повторяемость / точность: 6 σ

	Повторяемость измеряемых значений	
Abstand	белый (отражение 90 %)	чёрный (6%...90% отражение)
20 mm	0,1 mm	0,5 mm
50 mm	0,2 mm	1,0 mm
100 mm	0,5 mm	2,0 mm
	Точность	
Abstand	белый (отражение 90 %)	чёрный (6%...90% отражение)
20 mm	± 0,6 mm	± 0,9 mm
50 mm	± 1,5 mm	± 2,0 mm
100 mm	± 3,0 mm	± 4,0 mm

Значения при

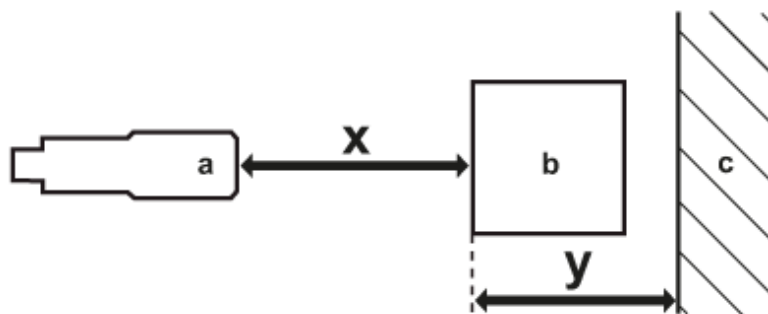
Внешнее освещение на объекте	< 10 klx
постоянные условия окружающей среды	23 °C / 960 hPa
минимальная мощность источника питания в минутах	10
IO-Link - режим измерения	



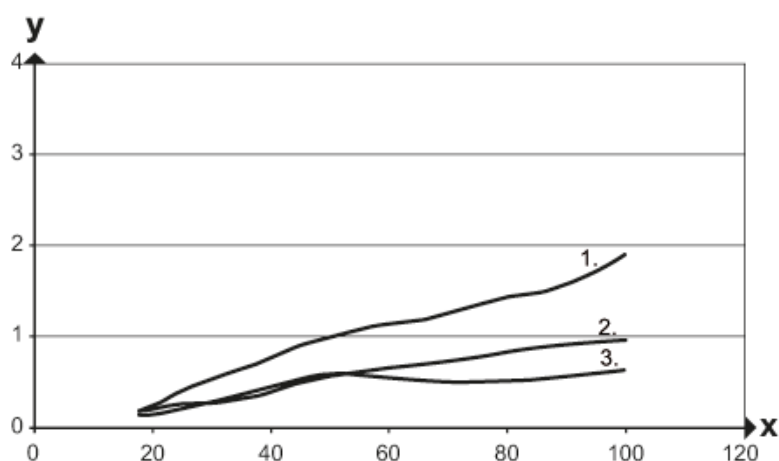
Датчик диффузного отражения с функцией подавления заднего фона

O6HLPKG/0,30m/US

диаграммы и графики



- a: датчик
- b: объект
- c: задний фон
- x: расстояние датчик/объект [mm]
- y: мин. расстояние объект/задний фон [mm]



- x: расстояние датчик/объект [mm]
- y: мин. расстояние объект/задний фон [mm]
- 1 = объект черный (6 % отражение) , задний фон (белый 90 % отражение)
- 2 = объект серый (отражение 18 %) , задний фон (белый 90 % отражение)
- 3 = объект белый (отражение 90 %) , задний фон (белый 90 % отражение)